

Inhaltsverzeichnis

WiCAN-OBd2 SoC

WiCAN Dongle

WiCAN Grundeinstellungen

openWB MQTT SoC-Modul

2

2

2

5

WiCAN-OBd2 SoC

Mit Hilfe des WiCAN OBd2 Dongles von meatPi Electronics können die Werte des Fahrzeugs über die OBd2-Schnittstelle ausgelesen und im WLAN an die openWB Wallbox gesendet werden. Hiermit ist die Nutzung ohne Cloud-Dienste der Fahrzeughersteller möglich.

Die erste Umsetzung erfolgte vom User „zut“ im openWB Forum, der hierfür auch eine Unterstützung von Spritmonitor umgesetzt hat. Hierfür ist ein weiteres Gerät im Netzwerk nötig, auf dem ein kleines Programm (soc_helper) laufen kann:

<https://github.com/openWB/core/discussions/categories/fahrzeug-soc>

Inzwischen ist es auch möglich, dass der Dongle die Daten direkt per MQTT an die openWB senden oder über HomeAssistant bereitstellen kann. Diese Funktion soll hier näher beschrieben werden.

WiCAN Dongle

Die Firma meatPi Electronics hat Ihren Sitz in Australien. Für die Beschaffung der Hardware sind aktuell 2 Bezugsquellen bekannt:

<https://github.com/meatpiHQ/wican-fw?tab=readme-ov-file#order-on-mouser-or-crowd-supply>

Es ist hierbei darauf zu achten, dass nur der **WiCAN PRO** oder der **WiCAN-OBd** verwendet werden kann.

Für Neubestellungen empfiehlt sich der WiCAN PRO, da er einen besseren Funktionsumfang und Hardwareausstattung bietet. Bei Bestellung über Mouser erfolgt der Versand ab 50€ Versandkostenfrei. Achtung: Die angegebenen Preise sind Nettopreise.

WiCAN Grundeinstellungen

- Zunächst muss der WiCAN ins Heim-WLAN geholt werden:
<https://meatpihq.github.io/wican-fw/config/wifi>

Dann erfolgt die Konfiguration:

- Settings:
 - Als Protocol wird AutoPID ausgewählt.
 - MQTT aktivieren.
 - Die MQTT-Verbindung zur openWB erfolgt mit leerem User und Passwort.
 - RX und Status Topics müssen mit others/ beginnen, sonst werden sie vom openWB Broker verworfen. Diese dienen nur der Fehleranalyse und Überwachung mit MQTT-Explorer. Für die eigentliche Funktion werden sie nicht benötigt.

meatPi electronics

Status

Settings

Automate

Monitor

Power Saving

System

About

CAN

CAN Btrate: 500K

CAN Mode: Normal

Port Type: TCP

TCP/UDP Port: 3333

Protocol: AutoPID

MQTT: Enable

BLE

Passkey: 123456

BLE Status: Disable

MQTT

MQTT URL: 192.168.1.31

MQTT Port: 1883

MQTT User:

MQTT Pass:

TX Topic: others/wican/Auto/can/tx ☒

RX Topic: others/wican/Auto/can/rx ☒

Status Topic: others/wican/Auto/status

openWB IP-Adresse

- Power Saving / Sleep Mode: Bei Unterschreiten der Sleep Voltage schaltet sich der WiCAN ab. Hierdurch wird ein Entladen der 12V Batterie verhindert.

meatPi electronics

Status

Settings

Automate

Monitor

Power Saving

System

About

Sleep Mode

Sleep Mode: Enable

Sleep Voltage: 13.2 V

Sleep After: 5 min

Battery Alert: Disable

Submit Changes

- Automate / Fahrzeugspezifische Einstellungen:

Unter Automate ein Fahrzeugprofil (Vehicle Profile) suchen, welches dem eigenen Fahrzeug möglichst ähnelt. Der WiCAN PRO bietet hier gleich die Möglichkeit, die Parameter zu testen:

Automate Parameters

Standard PIDs**Vehicle Specific**User Custom

Vehicle Specific PIDs

Vehicle Specific PIDs:

Enable

Vehicle Model:

Hyundai: Kona

Get Latest

Vehicle Profiles:

Datei auswählen

Keine ausgewählt

Specific Initialisation:

ATSP6;ATSH7E4;ATST96;

▲ SOC

85 %

Test

Enabled

Delete

Name:

SOC

PID:

2201019

PID Init:

Init

Expression:

B10/2

Unit:

%

Class:

battery

Min Value:

0

Max Value:

100

Period(ms):

5000

Destination Type:

MQTT_Topic

Destination:

openWB/set/mqtt/vehicle/4/get/soc

Die gefundenen Parameter (SOC, ggf. RANGE und ODOMETER) werden nun unter Custom neu eingetragen, damit sie bei einer Änderung im Fahrzeugprofil nicht verloren gehen:



[Status](#)[Settings](#)[Automate](#)[Monitor](#)[Power Saving](#)[System](#)[About](#)

Custom PIDs

Custom Initialisation:

▲ SOC Delete

Name:

Init:

PID:

Expression:

Min Value:

Max Value:

Period(ms):

Destination Type:

Default ▼

Send_to:

▲ RANGE Delete

Name:

Init:

PID:

Expression:

Min Value:

Max Value:

Period(ms):

Destination Type:

Default ▼

Send_to:

openWB MQTT SoC-Modul

In der Fahrzeugkonfiguration der openWB wird das MQTT SoC Modul eingerichtet. Die im MQTT SoC-Modul angezeigten Pfade für SoC (und ggf. Reichweite und Kilometerstand) werden in die „Send_to“-Felder der „Automate - Custom“-Konfiguration des WiCAN eingetragen. Als Destination-Type wird MQTT_Wallbox ausgewählt:

The screenshot displays the openWB web interface. On the left, the 'Einstellungen für SoC-Modul "MQTT"' section is visible. It includes a red box around the 'Aktualisierung der Fahrzeugdaten' section, which contains settings for 'Während der Ladung' (5) and 'Ohne laufende Ladung' (15). Below this, a list of MQTT topics is shown, with three items highlighted by red boxes: 'openWB/set/mqtt/vehicle/0/get/soc', 'openWB/set/mqtt/vehicle/0/get/range', and 'openWB/set/mqtt/vehicle/0/get/odometer'. On the right, the 'Custom PIDs' section is shown. It contains two PID configurations. The first, named 'soc', has a 'Destination Type' of 'MQTT_WallBox' and a 'Send_to' of 'openWB/set/mqtt/vehicle/0/get/'. The second, named 'range', also has a 'Destination Type' of 'MQTT_WallBox' and a 'Send_to' of 'openWB/set/mqtt/vehicle/0/get/'. Red arrows point from the highlighted MQTT topics in the left panel to the corresponding 'Send_to' fields in the right panel.

Wichtige Hinweise:

- Die Daten werden im Fahrzeugprofil erst im nächsten Aktualisierungsintervall (Während der Ladung / Ohne laufende Ladung) berücksichtigt.
- Da der WiCAN keinen Timestamp senden kann, wird der letzte Zeitstempel im Status in jedem Aktualisierungsintervall erneuert.
- Für Fahrzeuge, bei denen der SoC während der Ladung nicht zuverlässig gesendet wird, muss die Option „SoC während der Ladung berechnen“ aktiviert werden, dann erfolgt bei der Ladung nur eine Berechnung anhand der eingepflegten Fahrzeugdaten im Fahrzeugprofil.

Fragen und Probleme können hier im Forum gestellt werden:

<https://forum.openwb.de/viewtopic.php?t=9397>

From:

<https://wiki.openwb.de/> - openWB GmbH & Co. KG

Permanent link:

<https://wiki.openwb.de/doku.php?id=openwb:vc:2.3.x:software:fahrzeug-infos:wican-obd2-soc>

Last update: **2026/10/28 21:53**

